竞争优胜劣汰，勇攀人生高峰

第22讲 内排序

信息学院 (智能应用研究院)

欧新宇

建议课时：6

第21讲 内排序

考核要点

● 考核大纲

排序的基本概念、插入排序、交换排序、选择排序、二路归并排序、基数排序、外部排序及排序算法的分析和应用

● 复习要点

- **重点掌握**各种排序算法的**思想**、**排序过程**（**能动手模拟**）和**特征**（**初态影响**、**复杂度**、**稳定性和适应性**等）
- **掌握**各种排序算法的**关键代码**，**能够进行熟练编写**
- **掌握**根据问题选择**最优排序算法**的能力

本讲作业

● 必做题

- ✓ 【课堂互动22.1】 排序的基本概念
- ✓ 【课堂互动22.2】 插入排序
- ✓ 【课堂互动22.3】 交换排序
- ✓ 【课堂互动22.4】 选择排序
- ✓ 【课堂互动22.5】 归并排序和基数排序
- ✓ 【课后作业22】 内排序

● 选做题

- ✓ 【课前自测22】 内排序
- ✓ 【扩展练习22】 内排序

- 排序的基本概念
- 插入排序
- 交换排序
- 选择排序
- 归并排序和基数排序

排序的基本概念

- / 什么是排序
- / 排序算法的稳定性
- / 排序算法的衡量和比较
- / 排序算法中数据元素的存储结构
- / 排序算法的分类

排序的基本概念

什么是排序

设存在 n 个任意排列的数据元素序列 $(D_0, D_1, \dots, D_{n-1})$, K_i 是 D_i 的关键字。排序是以提高查找速度为根本目标的一种操作, 它的通过找到一组下标元素 $(0, 1, \dots, n-1)$ 的一种排列 $p(0), p(1), \dots, p(n-1)$, 使得 n 个杂乱无章的数据按照关键字的一定规律顺序排列起来。此时, 关键字是有序的:

- **非递减**: $K_{p(0)} \leq K_{p(1)} \leq \dots \leq K_{p(n-1)}$ **递增**: $K_{p(0)} < K_{p(1)} < \dots < K_{p(n-1)}$
- **非递增**: $K_{p(0)} \geq K_{p(1)} \geq \dots \geq K_{p(n-1)}$ **递减**: $K_{p(0)} > K_{p(1)} > \dots > K_{p(n-1)}$

数据也是有序的:

$$D_{p(0)}, D_{p(1)}, \dots, D_{p(n-1)}$$

排序的基本概念

排序的稳定性

若待排序序列中的两个具有**相同关键字** ($K_i=K_j$) 的元素 D_i 和 D_j 是**有序的**($D_i \geq D_j$ 或 $D_i \leq D_j$); 排序之后, 顺序不变, 则称所用排序算法是**稳定的**; 反之, 称该排序算法是**不稳定的**。

例1: 存在某序列 $\{(张飞, 99), (夏侯惇, 95), (荀彧, 72), (甘宁, 95), (赵云, 98)\}$, 若以各英雄武力值作为关键字进行排序, 可得:

- ✓ 序列1: $\{(张飞, 99), (赵云, 98), (夏侯惇, 95), (甘宁, 95), (荀彧, 72)\}$
- ✓ 序列2: $\{(张飞, 99), (赵云, 98), (甘宁, 95), (夏侯惇, 95), (荀彧, 72)\}$

序列1的排序算法是**稳定的**; 序列2的排序算法是**不稳定的**。

排序的基本概念

排序算法的衡量和比较

时空复杂度

时间复杂度(最好、最坏和平均)、比较次数和移动元素次数；空间复杂度

稳定性

具有相同关键字的元素，排序前后的位置是否保持一致

适用场合

排序算法何种初始状态和环境中使用较为合适

排序趟数

算法在手工排序过程中，每一趟的排序结果，要求趟数不能多也不能少

元素确定

每趟排序结束，都能确定部分元素的最终位置；最后一趟结束前，所有元素都无法确定最终位置

排序方法

给定排序过程/结果，判断是何种排序方法

排序的基本概念

排序算法中数据元素的存储结构

```
#define MAXSIZE 20;           // 定义记录的总长度上限  
typedef int KeyType;         // 定义关键字的数据类型为整型int
```

```
typedef struct Entry {       // 定义记录（数据元素）的结构  
    KeyType key;            // 定义关键字  
    DataType data;         // 定义数据元素的其他数据项  
} Entry;
```

```
typedef struct SqList{      // 定义一个顺序表来存储排序序列  
    Entry D[MaxSize+1];    // 使用静态数组来存储数据元素向量，r[0]通常为哨兵  
    int length;            // 定义顺序表的长度，即待排序数据元素的数量  
} SqList;
```

排序的基本概念

内部排序和外部排序

如果待排序元素总数相对于内存而言**较小**，
整个排序过程可以在**内存**中进行，则称之为**内部排序**，简称**内排序**；

如果待排序元素总数**较多**，不能全部放入内存，
排序过程中需访问**外存**，则称之为**外部排序**，简称**外排序**。

注：外部排序时，要将数据**分批调入内存**来排序，中间结果还要及时放入**外存**，因此外部排序要复杂得多。

排序的基本概念

常见排序算法的分类

内排序

插入排序

- 直接插入排序
- 折半插入排序
- 希尔排序

交换排序

- 冒泡排序
- 快速排序

选择排序

- 简单选择排序
- 树形选择排序
- 堆排序

归并/基数排序

- 归并排序
- 桶排序
- 多关键字排序
- 链式基数排序

外排序

多路平衡归并

败者树

置换 - 选择排序

最佳归并树

课堂互动 18.1

插入排序

- / 直接插入排序
- / 折半插入排序
- / 希尔排序

插入排序

插入排序算法的基本思想

1. 从只包含一个数据元素的有序序列开始;
2. 不断将待排序元素按关键字大小, 插入到前面已经排序好的有序序列的适当位置;
3. 直到所有元素都插入到有序序列为止。

元素确定: 边插入边排序, 子序列始终都是有序的, 但不一定是最终位置

常见插入排序算法

直接插入排序

基于顺序查找

折半插入排序

基于折半查找

希尔排序

基于逐趟缩小增量

插入排序

直接插入排序

算法过程

例1: 给定序列 $A = \{48, 36, 68, 72, 12, 48, 02\}$, 试对A进行非递减排序。

● **排序过程:**

- ✓ **第1趟:** 将序列中第1个元素作为一个有序序列, 并将第2个元素按序插入到有序序列中。此刻前2个元素组成有序区, 后n-2个元素组成无序区。
- ✓ **第i趟:** 将序列中第1~i个元素作为有序序列, 并将第i+1个元素按序插入到有序序列中。此刻前i+1个元素组成有序区, 后n-i-1个元素组成无序区。
- ✓ **整个排序过程共执行n-1趟。**

插入排序

直接插入排序

算法的程序实现思想

01

OPTION

在 $R[1..i-1]$ 中查找 $R[i]$ 的插入位置,
 $R[1..j].key \leq R[i].key < R[j+1..i-1].key$;

02

OPTION

将 $R[j+1..i-1]$ 中的所有记录均后移一个位置;

03

OPTION

将 $R[i]$ 插入到 $R[j+1]$ 的位置上。

插入排序

直接插入排序

将R[i]作为哨兵复制到R[0]

第3趟: (36 48 68 72) 12 48 02

第1轮: 12 (36 48 68 72) $\rightarrow$ 72) 48 02

第2轮: 12 (36 48 68 $\rightarrow$ 68 72) 48 02

第3轮: 12 (36 48 $\rightarrow$ 48 68 72) 48 02

第4轮: 12 (36 $\rightarrow$ 36 48 68 72) 48 02

第5轮: 12 (12 36 48 68 72) 48 02

当R[0]=R[j+1]时, 将R[0]插入到序列的开头

算法的程序实现思想 (哨兵)

将R[i]作为哨兵复制到R[0]

第4趟: (12 36 48 68 72) 48 02

第1轮: 48 (12 36 48 68 72) $\rightarrow$ 72) 02

第2轮: 48 (12 36 48 68 $\rightarrow$ 68 72) 02

第3轮: 48 (12 36 48 48 68 72) 02

当R[j]=R[j+1]时, 将R[0]插入R[j]之后

插入排序

直接插入排序

直接插入排序

```

void InsertSort (SqList &L){
    int i,j;
    for(i=2; i<=L.length; ++i)
        // 将L.r[i]插入有序子表
        if(L.r[i].key<L.r[i-1].key){
            L.r[0] = L.r[i]; // 复制为哨兵
            L.r[i] = L.r[i-1]; // r[i-1]后移1位
            for(j=i-2; L.r[0].key<L.r[j].key;--j)
                L.r[j+1] = L.r[j]; // 元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; // 插入到正确位置
        }
    }
}

```

算法的程序实现 (哨兵)

01

OPTION

从R[i-1]向前进行顺序查找, 哨兵设置在R[0]。

02

OPTION

当元素的关键字大于R[0].key时, 向后移动1位;
当元素的关键字等于R[0].key时, 跳出循环。

03

OPTION

循环结束时, R[0]将插入到位置j+1, 此时:

$$R[1..j].key \leq R[i].key < R[j+1..i-1].key$$

插入排序

直接插入排序

算法分析

插入排序

直接插入排序

算法分析

排序趟数

$n-1$ 趟

稳定性

稳定

时空复杂度

时间复杂度：最好 $O(n)$ ，最坏/平均 $O(n^2)$ ；空间复杂度： $O(1)$

适用场合

待排序序列基本有序递增

元素确定

一趟排序后，无法确定某个元素的最终位置

插入排序

折半插入排序

为什么要使用折半查找?

当待排序元素很多时
查找插入位置将浪费
大量的时间

在查找阶段使用
折半查找法替代顺序查找

大幅减少关键字
的比较次数

第 i 趟的比较次数:

i

$\lfloor \log_2 i \rfloor + 1$

总比较次数:

n^2

$n \lfloor \log_2 n \rfloor + 1$

插入排序

折半插入排序

算法过程

例2：假设某序列第*i*趟排序的初始状态如下，试给出两种插入排序的对比。

插入排序

直接插入排序

折半插入排序

```

void BinInsertSort (SqList &L){
    for(i=2; i<=L.length; ++i) {
        L.r[0] = L.r[i];
        low = 1; high = i-1;
        while(low <= high) {
            mid = (low + high) / 2 ;
            if(L.r[0].key < L.r[mid].key)
                high = mid -1;
            else
                low = mid + 1;
        }
        for(j=i-1; j>=high+1; --j)
            L.r[j+1] = L.r[j];
        L.r[high+1] = L.r[0];
    }
}

```

算法的程序实现 (哨兵)

算法步骤:

1. 依次插入第2~n个元素
- 2.1 将R[0]作为第i个元素的哨兵
- 2.2 初始化 low 和 high 指针
3. 当low小于等于high时执行循环
 - 3.1 计算中间元素
 - 3.2 若哨兵元素值小于中间元素值
下一轮查找mid的左序列
否则,
下一轮查找mid的右序列
 - 3.3 当查找过程结束后, 依次将high+1之后的元素向后移动1位
 - 3.4 在high+1的位置插入哨兵r[0]

插入排序

折半插入排序

算法分析

排序趟数

 $n-1$ 趟

稳定性

稳定

平均性能更好：当 n 比较大时，总比较次数比直接插入排序最坏情况好得多，但不如其最好情况

时空复杂度

时间：最好 $O(n \log_2 n)$ ，最坏/平均 $O(n^2)$ ；空间： $O(1)$

移动次数不变

若初始队列有序或接近有序，直接插入排序比较次数更少

适用场合

折半插入排序与待排序序列初始排列无关，仅依赖于对象个数

元素确定

一趟排序后，无法确定某个元素的最终位置

插入排序

希尔排序

为什么要使用希尔排序

Q1: 是否可以增大移动的步数?

比较一次，移动一步 → 比较一次，移动一大步

Q2: 直接插入排序在什么情况下效率比较高?

待排序序列基本有序 待排序元素个数较少

希尔排序算法的出发点

插入排序

希尔排序

算法的基本思想

● 基本思想

将整个待排序序列分割成若干个**子序列**，并分别依次进行**直接插入排序**，待整个序列中的元素“**基本有序**”时，再对**整个序列**进行一次直接插入排序。

1. 定义一个**缩小增量**序列： $D_M > D_{M-1} > \dots > D_1=1$ ，例如：5, 3, 1
2. 以每个 D_k 对待排序序列进行“ **D_k -间隔**”排序 ($k=M, M-1, \dots, 1$)

注意：“ D_k -间隔”排序相当于对待排序序列进行子序列直接插入排序；当 $D_k=1$ 时，待排序序列中的元素已经“**基本有序**”，此时对全体元素进行一次**直接插入排序**。

插入排序

希尔排序

算法过程

初始序列	81	94	11	96	12	35	17	95	28	58	41	75	15	
5-间隔	81	94	11	96	12	35	17	95	28	58	41	75	15	元素选择
5-间隔	35	94	11	96	12	41	17	95	28	58	81	75	15	排序
5-间隔	35	94	11	96	12	41	17	95	28	58	81	75	15	元素选择
5-间隔	35	17	11	28	12	41	75	15	96	58	81	94	95	排序
3-间隔	35	17	11	28	12	41	75	15	96	58	81	94	95	元素选择
3-间隔	28	12	11	35	15	41	58	17	94	75	81	96	95	排序
1-间隔	11	12	15	17	28	35	41	58	75	81	94	95	96	排序完成

插入排序

希尔排序

希尔排序的主程序

```
void ShellSort(SqList &L, int dlta[], int t){
    // 按增量序列dlta[0...t-1]对顺序表L作Shell排序
    for(k=0; k<t; ++k)
        // 增量为dlta[k]的一趟插入排序
        ShellInsert(L, dlta[k]);
} // ShellSort
```

算法的程序实现

希尔排序第i趟的排序方法

```
void ShellInsert(SqList &L, int dk) {
    // 对顺序表L进行一趟增量为dk的Shell排序, dk为步长因子
    for(i=dk+1; i<=L.length; ++ i)
        if(r[i].key < r[i-dk].key) { // 将r[i]插入有序增量子表
            r[0]=r[i]; // 暂存在r[0], 作为哨兵
            for(j=i-dk; j>0&&(r[0].key<r[j].key); j=j-dk)
                // 关键字较大的记录在子表中后移
                r[j+dk]=r[j];
            r[j+dk]=r[0]; // 将r[i]插入到正确位置
        }
}
```

插入排序

希尔排序

希尔排序的特点

- ✓ 使用缩小增量 D_k 排序，且**最后一个**必须是**1**
- ✓ 一次移动，移动位置较大，跳跃式地接近排序后的最终位置
- ✓ 执行**多遍**插入排序
- ✓ 增量序列应该是**互质的**

插入排序

希尔排序

增量不互质的Bad Case

初始序列

1	9	2	10	3	11	4	12	5	13	6	14	7	15	8	16
---	---	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----

8-间隔

1	9	2	10	3	11	4	12	5	13	6	14	7	15	8	16
---	---	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----

4-间隔

1	9	2	10	3	11	4	12	5	13	6	14	7	15	8	16
---	---	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----

2-间隔

1	9	2	10	3	11	4	12	5	13	6	14	7	15	8	16
---	---	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----	---	----

1-间隔

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
---	---	---	---	---	---	---	---	---	----	----	----	----	----	----	----

增量元素不互质，小增量可能无法对序列起到优化作用。

插入排序

希尔排序

算法分析

排序趟数

M 趟, M 为间隔 D_k 的个数, 其中最终一个增量之**必须为1**

稳定性

不稳定

时空复杂度

时间复杂度是 n 和 d 的函数: $O(n^{1.25}) \sim O(1.6n^{1.25})$ **经验公式**;
空间复杂度: $O(1)$

适用场合

与待排序序列**初始排列无关**, 仅依赖于**对象个数**和**间隔序列 d** , 但目前尚无选择**最佳 d 序列**的方法

元素确定

一趟排序后, **无法确定**某个元素的**最终位置**

插入排序

各种排序方法的比较

排序方法	时间复杂度			空间复杂度	稳定性
	最好情况	最坏情况	平均情况	辅助存储	
直接插入排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
折半插入排序	$O(n \log_2 n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
希尔排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^{1.25})$	$O(1)$	不稳定

课堂互动 18.2

交换排序

/ 冒泡排序
/ 快速排序

交换排序

交换排序算法的基本思想

两两比较，如果发生**逆序**则**交换**，直到所有记录都排好序为止。

常见交换排序方法：**冒泡排序**、**快速排序**

交换排序

冒泡排序

仅**逆序**才交换，**相等**不交换，因此冒泡算法是**稳定的**

基本思想：

1. 从**前**向**后**不断对相邻元素进行**两两对比**，并将**逆序**数据按“**前小后大**”的规则进行交换。
2. 不断执行**步骤1**，直到所有元素都不再逆序排列为止。

初 始： 48 36 68 72 12 48 02

第1趟：

位置0,1进行比较 -> 判断 -> (逆序)交换 -> 结果：36 48 68 72 12 48 02

位置1,2进行比较 -> 判断 -> 不交换 -> 结果：36 48 68 72 12 48 02

位置2,3进行比较 -> 判断 -> 不交换 -> 结果：36 48 68 72 12 48 02

位置3,4进行比较 -> 判断 -> (逆序)交换 -> 结果：36 48 68 12 72 48 02

位置4,5进行比较 -> 判断 -> (逆序)交换 -> 结果：36 48 68 12 48 72 02

位置5,6进行比较 -> 判断 -> (逆序)交换 -> 结果：36 48 68 12 48 02 **72**

第一趟结束，最后一个元素**确定**

交换排序

冒泡排序

初 始: 48 36 68 72 12 48 02

第1趟结束: 36 48 68 12 48 02 72

第2趟: 位置0,1进行比较 -> 判断 -> 不交换 -> 结果: 36 48 68 12 48 02 72

位置1,2进行比较 -> 判断 -> 不交换 -> 结果: 36 48 68 12 48 02 72

位置2,3进行比较 -> 判断 -> (逆序)交换 -> 结果: 36 48 12 68 48 02 72

位置3,4进行比较 -> 判断 -> (逆序)交换 -> 结果: 36 48 12 48 68 02 72

位置4,5进行比较 -> 判断 -> (逆序)交换 -> 结果: 36 48 12 48 02 68 72

第2趟结束: 36 48 12 48 02 68 72

第3趟结束: 36 12 48 02 48 68 72

第4趟结束: 12 36 02 48 48 68 72

第5趟结束: 12 02 36 48 48 68 72

第6趟结束: 02 12 36 48 48 68 72

每结束一趟增加一个有序元素

1. n 个元素总共执行 $n-1$ 趟
2. 第 i 趟需要比较 $n-i$ 次

交换排序

冒泡排序

冒泡排序

```
void BubbleSort(SqList &L){
    int i, j;
    for (i=0; i<L.length-1; j++){
        for(j=0; j<L.length-1-i; j++){
            if(L.r[j] > L.r[j+1]){
                int tmp = L.r[j];
                L.r[j] = L.r[j+1];
                L.r[j+1] = tmp;
            }
        }
    }
}
```

冒泡算法的程序实现

算法步骤:

1. 初始化指针, i 为趟数, j 为每趟处理的元素
2. 共循环执行 $n-1$ 趟
3. 每一趟对比检查的样本数等于 $(n-1) - i$
4. 不断对比相邻元素, 并按照前小后大的原则进行交换
交换过程中, 使用一个中间变量 tmp 来完成 $O(1)$

冒泡算法的优点:

每趟结束后, 都能挤出一个最大值到最后, 并且还能适当理顺前面的其他元素。

交换排序

冒泡排序

初 始: 49 38 65 97 76 13 27 30 $n=8$

第1趟结束: 38 49 65 76 13 27 30 97

第2趟结束: 38 49 65 13 27 30 76 97

第3趟结束: 38 49 13 27 30 65 76 97

第4趟结束: 38 13 27 30 49 65 76 97

第5趟结束: 13 27 30 38 49 65 76 97

第6趟结束: 13 27 30 38 49 65 76 97

第7趟结束: 13 27 30 38 49 65 76 97

最后两趟为
无效对比

设置一个停止标志: 当不发生交换时, 排序结束

冒泡算法的改进

冒泡排序

```
void BubbleSort(Sqlist &L){
    int i, j; bool flag; // 标识是否交换数据
    for (i=0; i<L.length-1; j++){
        flag = false;
        for(j=0; j<L.length-1-i; j++){
            if(L.r[j] > L.r[j+1]){ // 发生逆序并交换
                int tmp = L.r[j];
                L.r[j] = L.r[j+1];
                L.r[j+1] = tmp;
                flag = true; // 发生交换, flag置
                // 为ture
            }
        }
        if(!flag) break;
    }
}
```

当某一趟不发生元素交换,
则退出排序算法

交换排序

冒泡排序

算法分析

- **最好情况**：已有序，只需要一趟排序，比较 $n-1$ 次，移动次数 0 ，时间复杂度 $O(n)$ 。
- **最坏情况**：进行 $n-1$ 趟，第 i 趟比较 $n-i$ 次，总比较次数 N 为：

$$N = (n - 1) + (n - 2) + \dots + 1 = \sum_{i=1}^{n-1} n - i = \frac{n(n - 1)}{2}$$

移动次数为 $3N$ 次（每次交换都需借助tmp变量进行3次操作），时间复杂度为 $O(n^2)$ 。

- **平均情况**：假设算法每趟排序停止概率相同，为 $\frac{1}{n-1}$ ，则比较次数为：

$$N = \frac{1}{n - 1} \sum_{j=1}^{n-1} \sum_{i=1}^j (n - i) = \frac{n(n - 1)}{2}$$

移动次数为 $3N$ 次，时间复杂度为 $O(n^2)$ 。

交换排序

冒泡排序

算法分析

排序趟数

1 ~ n-1趟

稳定性

稳定

时空复杂度

时间：最坏和平均 $O(n^2)$ ，最好 $O(n)$ ；空间复杂度： $O(1)$

适用场合

基本有序

元素确定

每趟排序后，都至少能确定1个最大/最小元素的位置

交换排序

快速排序

快速排序算法之所以命名为“快速”，是因为到目前为止，它依然是平均情况下最快的内排序算法

基本思想 (分而治之)

1. 选择一个元素 D_s 作为中心分割元素 (关键字 K_s) ;
2. 使用该中心分割元素 D_s 将待排序序列分成左右两个子序列, 将所有关键字比 K_s 小的元素放到 D_s 的左边; 所有比 K_s 大的元素放到 D_s 的右边。
3. 分别对左右子序列执行快速排序 (步骤 1~2), 直至每个子序列只剩一个元素。

交换排序

快速排序

具体实现

初始序列		81	94	11	96	12	35	17	95	28	58	41	<u>95</u>	15
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
第 1 趟		81	94	11	96	12	35	17	95	28	58	41	<u>95</u>	15
第 2 趟		15	41	11	58	12	35	17	28	81	95	96	<u>95</u>	94
第 3 趟		12	11	15	58	41	35	17	28	81	95	96	<u>95</u>	94
第 4 趟		11	12	15	58	41	35	17	28	81	95	96	<u>95</u>	94
第 5 趟		11	12	15	28	41	35	17	58	81	95	<u>95</u>	96	94

对各个子序列表
操作相似, 可采用
递归实现

每趟子序列的形成从两头向中间交替式逼近法

交换排序

快速排序

代码实现

快速排序的主函数

```
void main(){
    QSort(L, 1, L.lenght);
}
```

快速排序的主函数

```
void QSort ( SqList &L, int low, int high){
    if(low < high) {
        pivot = Partition(L, low, high ); // 定义转轴
        // 将 L[Low,...,high] 一分为二
        Qsort(L, low, pivot-1); // 快速排序左子表
        Qsort(L, pivot+1, high); // 快速排序右子表
    }
}
```

快速排序的每趟交换函数

```
int Partition(SqList &L, int low, int high){
    L.r[0] = L.r[low]; // 选择中心元素作为哨兵
    pivotkey = L.r[low].key;
    while(low < high){
        while(low < high && L.r[high].key >= pivot)
            --high;
        L.r[low] = L.r[high];
        while(low < high && L.r[low].key <= pivot)
            ++low;
        L.r[high] = L.r[low];
    }
    L.r[low] = L.r[0]; // 将哨兵中心元素填入中心空缺
    return low;
}
```

交换排序

快速排序

算法分析

- **最好情况**：经过每趟排序后，若分割成的两个子序列长度相近，效率最高，时间复杂度为 $O(n\log_2 n)$ 。
- **最坏情况**：若每次分割的两个子序列有一个为空，即每趟仅生成一个子序列且长度比当前序列少1，则效率最低，时间复杂度为 $O(n^2)$ 。
- **平均情况**：时间复杂度为 $O(n\log_2 n)$ 。
- 当序列呈现**顺序**或**逆序**时，**效率最低**；当序列**均匀乱序**时，**效率最高**

交换排序

快速排序

算法分析

排序趟数最多 $n-1$ 趟**稳定性**

不稳定

时空复杂度时间复杂度：最坏 $O(n^2)$ ，最好和平均 $O(n\log_2 n)$ ；空间复杂度：非原地排序（递归-堆栈），取决于递归的深度
平均： $O(\log_2 n)$ ，最坏： $O(n)$ **适用场合**

均匀乱序（非常无序）状态

元素确定

能

交换排序

各种排序方法的比较

排序方法	时间复杂度			空间复杂度	稳定性
	最好情况	最坏情况	平均情况	辅助存储	
直接插入排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
折半插入排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
希尔排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^{1.3})$	$O(1)$	不稳定
冒泡排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
快速排序	$O(n^2)$	$O(n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(\log_2 n)$	不稳定

课堂互动18.3

选择排序

- / 简单选择排序
- / 树形选择排序
- / 堆排序

选择排序算法的基本思想

每趟都从待排序序列中选择最小/最大的元素放到有序序列的中，直到待排序序列为空。

常见交换排序方法：简单选择排序、树形选择排序、堆排序

选择排序

简单选择排序

基本思想：从待排序数据中选出**最大/最小**的元素放到其**最终位置**上。

基本操作：

1. 在**第1趟**排序中，在待排序序列 $D[0], D[1], \dots, D[n-1]$ 中，通过 **$n-1$** 次关键字比较，找出关键字最小的元素，并将其与**第1个**元素 $D[0]$ 进行交换；

第1趟结束后， $D[0]$ 存储的是全局关键字**最小的元素**，不再进入下一趟排序范围

2. 在**第2趟**排序中，在待排序序列 $D[1], D[2], \dots, D[n-1]$ 中，通过 **$n-2$** 次关键字比较，找出关键字最小的元素，并将其与**第2个**元素 $D[1]$ 进行交换；

第2趟结束后， $D[1]$ 存储的是全局关键字**第二小的元素**，不再进入下一趟排序范围

...

i. 在**第i趟**排序中，在待排序序列 $D[i-1], D[i], \dots, D[n-1]$ 中，通过 **$n-i$** 次关键字比较，找出关键字最小的元素，并将其与**第i个**元素 $D[i-1]$ 进行交换；

第i趟结束后， $D[i-1]$ 存储的是全局关键字**第i小的元素**，不再进入下一趟排序范围

n. 直到所有元素都被加入到前面的有序序列中，**最后加入的是全局关键字最大的元素，排序结束。**

选择排序

简单选择排序

算法过程

由于D[i]需要和当前最小元素交换位置，因此可能会产生不稳定。

每一趟都至少可以确定一个元素的最终位置

总共执行n-1趟排序，每趟比较n-i-1次；最好移动0次，最坏移动3(n-1)次。总比较次数：

$$\sum_{i=1}^{n-1} (n-i) = \frac{n(n-1)}{2} \Rightarrow O(n^2)$$

选择排序

简单选择排序

代码实现

简单选择排序

```
void SelectSort(SqList &L){
    for (i=1; i<L.length; ++i){
        k=i;
        for(j=i+1; j<=L.length; j++)
            if(L.r[j].key<L.r[k].key)
                k=j;
        if(k!=i){
            tmp = L.r[i];
            L.r[i] = L.r[k];
            L.r[k] =tmp;
        }
    }
}
```

算法步骤:

// 从第一个元素开始, 逐趟查找关键字最小的元素

- 1.1 定义一个指针向量k, 指向当前序列中关键字最小的元素
- 1.2 从i开始, 向后依次比较每一个元素的关键字, 若其值小于指针向量k所指向的元素, 则将k指向该最小元素
- 1.3 比较完成后, 若k不等于起始元素, 则将关键字最小的元素与第i个元素进行交换

选择排序

简单选择排序**排序趟数**

n-1趟

稳定性

不稳定

时空复杂度时间复杂度都是 $O(n^2)$ ；空间复杂度： $O(1)$ **适用场合**

没有特别出彩的地方

元素确定

每趟排序后，都至少能确定1个最大/最小元素的位置

树形选择排序

树形选择排序 (Tree Selection Sort) , 又称**锦标赛排序** (Tournament Sort) , 是一种按照**锦标赛思想**进行选择排序的方法。

基本思想:

1. 将所有结点当作是**叶节点**, 构建一棵完全二叉树, 对叶节点的关键字进行**两两比较**, 将**较小者**再进行两两比较, 直至选出**最小关键字 (根结点)** 的元素为止;
2. 将最小关键字的结点置为 "**最大值**", 然后从该叶子结点开始, 与其**左右孩子**的关键字进行对比, 并**修改**从叶子节点到根结点的**路径上**的各结点的关键字, 直至根结点关键字, 即为次小值;
3. 反复执行**步骤2**, 直至所有叶节点均输出完毕。

选择排序

树形选择排序

树形选择排序

初始: 48 36 68 72 12 48 02

第一趟

排序序列:

第二趟

第七趟

选择排序

树形选择排序

算法分析

- 时间复杂度

1. 每次输出一个最小的关键字的元素，因此总共需要 $n-1$ 趟。
2. 第一趟，每一层都需要两两对比，总共比较 $n-1$ 次；后面的每一趟比较次数为 $\log_2 n$ ；因此，总比较次数为： $(n-1) + (n-2)\log_2 n$ ，时间复杂度为 $O(n\log_2 n)$ 。移动次数为 n 。总开销的时间复杂度为 $O(n\log_2 n)$ 。

- 空间复杂度

需要额外的 $(n-1)$ 个辅助空间来生成比较过程中关键字小的元素，即 $S(n) = O(n)$

选择排序

树形选择排序

算法分析

排序趟数

$n-1$ 趟

稳定性

不稳定

时空复杂度

时间复杂度都是 $O(n \log_2 n)$ ；空间复杂度： $O(n)$

适用场合

没有特别出彩的地方

元素确定

每趟排序后，都至少能确定1个最大/最小元素的位置

选择排序

堆排序

什么是堆

定义：若n个元素的序列 $\{k_1, k_2, \dots, k_n\}$ ，满足如下关系，则称该序列为堆：

$$\begin{cases} k_i \leq k_{2i} \\ k_i \leq k_{2i+1} \end{cases} \quad \text{或} \quad \begin{cases} k_i \geq k_{2i} \\ k_i \geq k_{2i+1} \end{cases}$$

注意，此处堆只是一种利用树的结构特征来描述序列的方法，但堆的本质还是线性表，所有数据依然是存储在线性空间中。若将该序列看成是一个完全二叉树，则它任意分支结点的叶子结点均小于/大于它本身。。

选择排序

堆排序

什么是堆

例3: 判断以下序列是否是堆?

$A = \{98, 77, 35, 62, 55, 14, 35, 48\}$, $B = \{14, 48, 35, 62, 55, 98, 35, 77\}$, $C = \{16, 11, 9, 1, 5, 6, 8, 10, 2, 4\}$

按照层次遍历的规则构建二叉树

大根堆

所有分支结点都大于其两个叶结点

小根堆

所有分支结点都小于其两个叶结点

不是大根堆

结点10违反大根堆规则

选择排序

堆排序

什么是堆排序

如何建堆?

如何调整?

基本思想

1. 将无序序列**建成**一个堆
2. 输出堆顶的最小 (大) 值
3. 将剩余的 $n-1$ 个元素**调整**成一个堆, 继续输出当前堆顶的最小 (大) 值
4. **重复执行步骤2~3**, 将无序序列输出成一个有序序列

大根堆

选择排序

堆排序

如何将无序序列建成堆

小根堆

例4: 将关键字为 {49, 38, 65, 97, 76, 13, 27, 49} 的一组序列按照从小到大进行排序。

算法思想

- 排列**: 将所有元素按照**序号**依次排到**完全二叉树**中;
- 调整**: 从最后一个非叶子结点 (**第 $n/2$ 个**) 依次向前, 将以该结点为根的二叉树调整为堆。注: 所有以叶子节点为根的子树都是堆, 无需调整。
- 重复执行**步骤2**, 直至所有结点的子树都调整为堆

已满足小根堆, 无需调整

上层调整后要注意
对下层进行矫正

选择排序

堆排序

如何重新调整堆并进行输出

例4: 将关键字为 {49, 38, 65, 97, 76, 13, 27, 49} 的一组序列按照从小到大进行排序。

算法思想

1. 输出: 堆顶元素;
2. 替换: 用最后一个元素替代
3. 交换: 用小孩子替代根
4. 筛选: 从堆顶往叶子结点按照小根堆规则进行交换。
5. 重复执行步骤1~4, 直至输出完毕

堆排序方法
二见【项目
014】习题1

排序完毕!

如何进行从大到小的排序?

大根堆

排序序列:

选择排序

堆排序

算法分析

排序趟数

$n-1$ 趟。堆排序包含两步：构造初始堆（1次）和调整排序（ $n-1$ 趟）

稳定性

不稳定

时空复杂度

构造堆 $O(n)$ ，调整排序堆 $O(n\log_2 n)$ ；空间复杂度： $O(1)$

适用场合

大数据量（特别是内存有限）

元素确定

每趟排序后，都能确定1个最大/最小元素的位置

插入排序

各种排序方法的比较

排序方法	时间复杂度			空间复杂度	稳定性
	最好情况	最坏情况	平均情况	辅助存储	
直接插入排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
折半插入排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
希尔排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^{1.3})$	$O(1)$	不稳定
冒泡排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
快速排序	$O(n^2)$	$O(n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(\log_2 n)$	不稳定
简单选择排序	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	不稳定
树形选择排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n)$	不稳定
堆排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(1)$	不稳定

课堂互动 18.4

归并排序和基数排序

- / 归并排序
- / 桶排序
- / 基数排序
- / 多关键字排序

归并排序

基本思想

将两个或两个以上的有序表组合成一个新有序表

如何合并两个序列

整个归并排序仅需 $\lceil \log_2 n \rceil$ 趟

归并排序

如何将两个有序序列合并成一个有序序列?

每趟都需要对所有元素进行移动，因此每趟复杂度为 $O(n)$

38	49	65	97
----	----	----	----

13	27	49	76
----	----	----	----

辅助空间等于源数组大小，因此复杂度为 $O(n)$

算法步骤

1. 创建一个数组空间，其长度等于两个待合并序列的总长
2. 分别为两个序列指定一个工作指针，指向序列的第一个元素
3. 依次比较两个指针所指元素，并将较小的一个插入到新序列中，同时将指针向后移动一位
4. 当两个指针都移动到序列尾部时，合并结束

归并排序

算法分析

排序趟数

$\log_2 n$ 趟

稳定性

不稳定

时空复杂度

时间复杂度： $O(n \log_2 n)$ ；空间复杂度： $O(n)$

适用场合

数据量大，并且对稳定性有要求的场景

元素确定

排序结束后才能确定元素位置

桶排序的基本思想

假设待排序数据是**均匀分布**的，算法将数组按数值区间分到**有限个桶**中，然后对每个桶**分别进行排序**，最后将每个桶中排好序的数进行合并输出。

典型关键参数：

1. 确定桶的个数： $m = (\max - \min) / n + 1$
2. 确定每个桶的数值区间： $k = (\max - \min) / m + 1$

桶排序

例4: 将关键字为 {11,12,14,18,22,33,37,45,54,58,72,12,02,67} 的一组序列按照从小到大进行排序。

1. 确定桶的个数: $m = (\max - \min) / n + 1 = (72 - 2) / 14 + 1 = 6$
2. 确定每个桶存储的数值区间: $k = (\max - \min) / m + 1 = (72 - 2) / 6 + 1 = 12 (12.6)$
3. 分配元素到各个桶区间中, 并分别进行排序

4. 将排序好的各个桶中的元素依次输出

桶排序序列: 2, 11, 12, 12, 14, 18, 22, 33, 37, 45, 54, 58, 67, 72

桶的设置并不是固定的, 根据具体的应用是可以进行随意调整的。

桶排序

例5：假设有N个学生，他们《数据结构》的成绩是0到100之间的整数（于是有M=101个不同的成绩）。
如何在线性时间内将学生成绩按照从小到大排序呢？

1. 确定桶的个数：m = 101；每个桶存储1个分数值
2. 创建一个数组链来存储桶排序的所涉及的分数值

当 $M \ll N$ 时，复杂度 = $O(N)$ -> 线性

若 $M \gg N$ 怎么办？

桶排序的算法步骤

```
void BucketSort(ElementType A[] int N){
    A = count[]; // 初始化一个数组记录学生成绩
    // 1. 将数据输入到桶中
    while(读入一个学生成绩Scorei)
        将该生成成绩插入 count[grade]链表;
    // 2. 输出桶中的数据 (排序结果)
    for(i=0; i<M; i++){
        if(count[i])
            输出整个count[i]链表;
    }
}
```

时间复杂度： $T(M, N) = O(M + N)$

桶数 样本数

基数排序

例6：假设有N=10个整数，每个整数的取值范围是0~999（于是有M=1000个不同的值）。此时，还能在线性时间内排序吗？

✓ 桶排序: $T(M,N) = O(M+N) = O(1010) \gg O(10)$

输入序列: 64, 8, 216, 512, 27, 729, 0, 1, 343, 125

使用“次位优先”基数排序 (Least Significant Digit) [个位-十位-百位]

$$T = O(d(n+m))$$

↑ 趟数
↑ 样本数 ↑ 桶数

Bucket	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
第1趟-个位	0	1	512	343	64	125	216	27	8	729
第2趟-十位	0 1 8	512 216	125 27 729		343		64			
第3趟-百位	0 1 8 27 64	125	216	343		512		729		

多关键字排序

例7：将一副扑克牌按2种关键字进行排序，其中“花色”地位高于“面值”

● K^0 [花色]: $\heartsuit > \spadesuit > \clubsuit > \diamondsuit$

● K^1 [面值]: $2 < 3 < 4 < 5 < 6 < 7 < 8 < 9 < 10 < J < Q < K < A$

“主位优先”排序

Most Significant Digit

每个花色建1个桶

“次位优先”排序

Least Significant Digit

每个面值建1个桶

思考：MSD和LSD哪种方法更快？

基数排序

算法分析

排序趟数

d趟

稳定性

稳定

时空复杂度

时间复杂度： $O(d(n+m))$ ；空间复杂度： $O(n+dm)$

适用场合

- ✓ 数据元素n较大
- ✓ 关键字可以拆分成较少的d组
- ✓ 每组中的取值范围m较小

元素确定

排序结束后才能确定元素位置

课堂互动18.5

第21讲 内排序

各种排序方法的比较

排序方法	时间复杂度			空间复杂度	稳定性
	最好情况	最坏情况	平均情况	辅助存储	
直接插入排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
折半插入排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
希尔排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^{1.3})$	$O(1)$	不稳定
冒泡排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
快速排序	$O(n^2)$	$O(n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(\log_2 n)$	不稳定
简单选择排序	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	不稳定
树形选择排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n)$	不稳定
堆排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(1)$	不稳定
归并排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n)$	稳定
基数排序	$O(d(n+m))$	$O(d(n+m))$	$O(d(n+m))$	$O(n+dm)$	稳定

第21讲 内排序

各种排序方法的比较

- 当 n 较小时, n^2 和 $n\log_2 n$ 差别不大, 可用简单排序; 当关键字基本有序时, 直接插入排序、冒泡排序速度很快。
- 当 n 较大时, 快速排序平均性能最佳 (目前比较排序中最快的), 但在最坏情况时 (关键字有序), 时间复杂度为 $O(n^2)$, 空间复杂度为 $O(n)$ 。堆排序和归并排序不存在快速排序的最坏情况, 但归并排序空间复杂度较高。基数排序适用于 n 较大, 但关键字较小的序列, 但需要预先知道关键字的取值范围。因此, 当 n 较大时:
 - ✓ 关键字随机, 不要求稳定性, 选择快速排序
 - ✓ 关键字基本有序, 不要求稳定性, 选择堆排序
 - ✓ 关键字基本有序, 要求稳定性, 选择归并排序
- 基数排序以及时间复杂度为 $O(n^2)$ 的简单排序都比较稳定; 性能好的快速排序、堆排序和希尔排序都不稳定

读万卷书 行万里路 只为最好的修炼

QQ: 14777591 (宇宙骑士)

Email: ouxinyu@alumni.hust.edu.cn

Website: <http://ouxinyu.cn>

Tel: 18687840023

地址: 安宁校区 诚远楼201

南院 智能应用研究院A306-2